

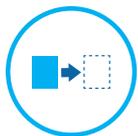
# HAND-E

ADAPTIVE GREIFER



## DER GREIFER FÜR KOLLABORATIVE ROBOTER ADAPTIVE GREIFER

- Plug & Play und einfach zu programmieren
- Perfekt für hochpräzise Bearbeitungs- und Montagaufgaben.
- Ergonomische Form für Handführung
- Für industrielle Anwendungen und raue Umgebungen gebaut
- Automatische Teileerkennung, Positionsrückmeldung und Teilevalidierung



Pick & Place



Montage



Maschinenbestückung



Qualitätstests

SPEZIFIKATIONEN	HAND-E	HAND-E C10
Hub (einstellbar)	Ø 50 mm	Ø 40 mm
Schließkraft (pro Finger)	20 - 185 N	20 - 175 N
Greifkraft (gesamt)	40 - 370 N	40 - 525 N
Kraftpassung Traglast	7 kg	10 kg
Greifermasse	1 kg	1.5 kg
Positionsauflösung (Fingerkuppe)	0.2 mm	0.08mm (Ø 0.16mm)
Schließgeschwindigkeit (einstellbar)	20 - 150 mm/s	14 - 107 mm/s
Kommunikationsprotokoll	Modbus RTU (RS-485)	
Schutzart (IP)	IP67	

\* Alle angegebenen Spezifikationen dienen nur als Referenz. Siehe Benutzerhandbuch auf [support.robotiq.com](http://support.robotiq.com) für offizielle Spezifikationen.

BIS ZU  
**10 KG**  
TRAGLAST

**IP67**  
SCHUTZART

**5.000.000**  
ZYKLEN GARANTIE\*

\*Schließt Fingerspitzen aus

**SCHNELLER  
IN DIE  
PRODUKTION  
STARTEN**

### WAS KOMMT ALS NÄCHSTES?

Zugang zu den technischen Daten des adaptiven Greifers erhalten Sie unter [support.robotiq.com](http://support.robotiq.com)

Sprechen Sie mit dem Robotiq-Vertriebsteam:  
[iss@robotiq.com](mailto:iss@robotiq.com) | 1-888-ROBOTIQ

Platzieren Sie hier Ihre  
Kontaktinformationen