

3指アダプティブロボットグリッパ



使いやすい

- プラグアンドプレイ
- UR+認定製品
- 無料プログラミングソフトウェア

最大限の汎用性

- 4つの異なる把持モード
- 独立したフィンガーコントロール
- あらゆるサイズ、形状のものを把持

実証済みのデザイン

- 高耐久性、高信頼性
- 完全金属製
- 高可搬重量



ピック&プレース



組み立て

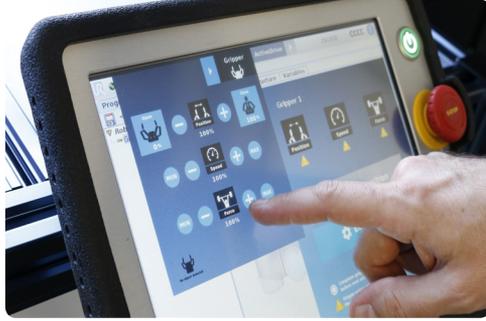


品質検査



機械の手入れ

生産をスピードアップ



制御自在

把持対象物を完全に掴むまで、
グripperの位置、速度、把持力を調整
できます



広範囲にわたるストローク

広範把持モードで最大155mm開きます

仕様

ストローク（プログラム可能）	155 mm
把持力（プログラム可能）	30 ~ 70 N
形状フィット把持可搬重量	10 kg
摩擦把持可搬重量	2.5 kg
フィンガー位置再現性（指先モード時）	0.05 mm
閉速度（プログラム可能）	22 ~ 110 mm/秒
グripper重量	2.3 kg
プライマリ通信プロトコル	Modbus RTU (RS-485)
セカンダリ通信プロトコルオプション	Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT, DeviceNet, CANopen**

* すべての仕様は参照の目的のみで表示されています。正式な仕様については、support.robotiq.comのユーザーマニュアルをご確認ください。

** CANopen は CiA の登録商標です。

お問い合わせ

3指アダプティブロボットグripper
の仕様については
support.robotiq.com
をご覧ください

Robotiq 営業チームとのチャット:
iss@robotiq.com
1-888-ROBOTIQ

販売代理店
連絡先情報



LEAN
ROBOTICS



更新日：2020年12月
robotiq.com