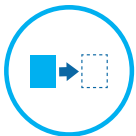


# HAND-E

PINZA ADAPTABLE



Recoger y colocar



Ensamblaje



Supervisión de máquinas



Verificación de calidad

## LA PINZA PARA ROBOTS COLABORATIVOS PINZA ADAPTABLE

- Plug & Play y fácil de programar
- Ideal para tareas de mecanizado y ensamblaje de alta precisión.
- Forma ergonómica para guiado manual
- Construido para aplicaciones industriales y entornos hostiles
- Detección automática de piezas, retroalimentación de posición y validación de piezas

ESPECIFICACIONES	HAND-E	HAND-E C10
Recorrido (ajustable)	Ø 50 mm	Ø 40 mm
Fuerza de cierre (por dedo)	20 - 185 N	25 - 175 N
Fuerza de agarre (total)	40 - 370 N	40 - 525 N
Carga útil con ajuste de forma	7 kg	10 kg
Masa de la pinza	1 kg	1.5 kg
Resolución de posición (yema del dedo)	0.2 mm	0.08mm (Ø 0.16mm)
Velocidad de cierre (ajustable)	20 - 150 mm/s	14 - 107 mm/s
Protocolo de comunicación	Modbus RTU (RS-485)	
Clasificación de protección de entrada (IP, por sus siglas en inglés)	IP67	

\* Todas las especificaciones se proporcionan como referencia. Consulte el manual de usuario en [support.robotiq.com](http://support.robotiq.com) para las especificaciones oficiales.

HASTA <b>10 KG</b> DE CARGA ÚTIL	CLASIFICACIÓN <b>IP67</b>	GARANTÍA DE <b>5,000,000</b> CICLOS*
--	------------------------------	--

\*Excluye las puntas de los dedos

COMIENZA LA PRODUCCIÓN MÁS RÁPIDO

### ¿QUÉ SIGUE?

Acceda a las especificaciones de las pinzas adapttables en [support.robotiq.com](http://support.robotiq.com)

Converse con el equipo de ventas de Robotiq:  
[iss@robotiq.com](mailto:iss@robotiq.com) | 1-888-ROBOTIQ

Ingrese su información de contacto aquí