

外部ツールフィニッシングキット



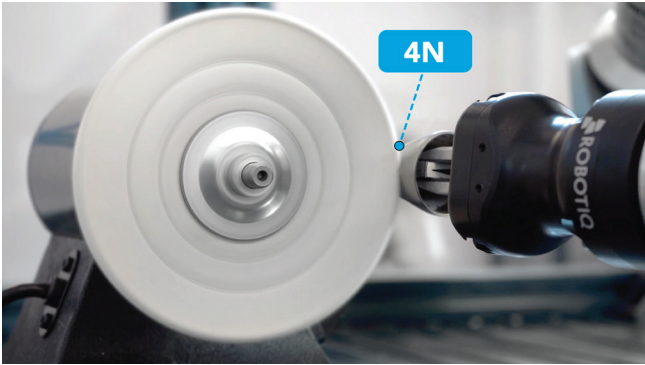
外部ツールでアプリケーションを自動化

プログラミングの時間を短縮
外部ツールの摩耗を補正
わかりやすいインターフェースによるプログラミング
どんなスキルレベルでも、簡単に操作可能
最も厳しく汚れの多い作業を自動化

生産を
スピードアップ

casestudies.robotiq.comにて
ケーススタディをご覧ください

仕上げ処理を簡単に自動化

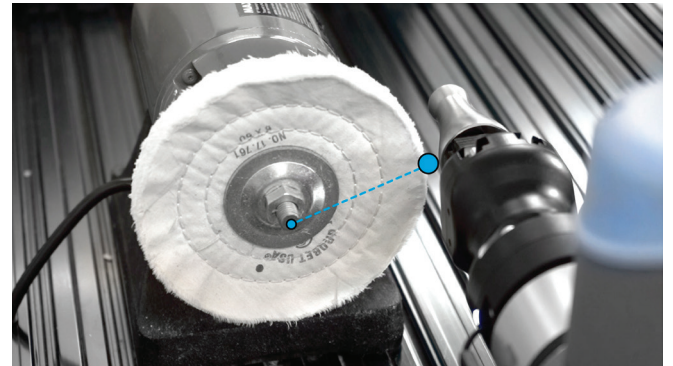


外部ツールの中心点を設定

キットに含まれるRobotiq Finishing Copilotソフトウェアでは、外部TCP（工具中心点）をプログラムすることができます。このソフトウェアは、一般のコボットアプリケーションとは違い、コボットフィニッシングツールをロボット外部のものと認識させます。その後、外部TCPにパーツを移動するロボットが仕上げ作業を行います。

ツールの摩耗を補正

Finishing Copilotの接触オフセットノードは、外部ツール上のポイントを、摩耗測定のための基準点として使用します。接触オフセットでは、常時、0.2 mmの精度でツールの正確な位置を検証します。わずかに変化するとロボットのプログラムは自動的にすべての関連パラメータを調節します。



仕様

Hand-E Adaptive Gripper

ストローク（調節可能）	50 mm
把持力	20~130 N
有効荷重	5 kg
重量	1 kg
位置分解能	0.2 mm
開閉速度	20~150 mm/s
防水・防塵規格（IP）	IP 67

すべての仕様は、参照のみを目的としています。
正式な仕様につきましては、support.robotiq.comのユーザーマニュアルをご覧ください。

世界で最も売れている コボット用 グリッパー



Hand-Eは、力強いグリップ、わかりやすいインターフェースを備え、IP 67規格に対応

今後の製品展開にご注目ください

サンディングキットの製品仕様は
こちらよりご確認ください

support.robotiq.com

詳しい情報は
support.robotiq.com
iss@robotiq.com
1-888-Robotiq

© 2019 Robotiq

ROBOTIQ

LEAN
ROBOTICS

robotiq.com